**Анотація**

Метою дипломного проекту є створення додатку маневрування корабля для полегшення роботи мореплавців шляхом автоматизації розрахунків траєкторії маневру необхідних для прийняття швидких рішень. Дані будуть отримуватись з вже існуючих електронних навігаційних карт, а також з радіолокаційних станцій на самому кораблі.

Даний додаток надає чіткі уявлення про становище, цілей та об’єктів за стандартами Міжнародної морської організації. В цьому проекті є можливість роботи з картою, розрахунок часу, курсу та траєкторії руху для вирішення основних задач маневрування відносно інших кораблів та пошуку в заданій зоні.

Для написання даної програми була обрано середовище Qt Creator, яке було розроблено для мови C++ і містить в собі набір готових елементів інтерфейсу. В даному середовищі є можливість створення додатків на всі сучасні операційні системи, такі як Linux, Windows та Mac. Також активно ведеться розробка бібліотек для роботи за картами.

Ключові слова: маневрування, додаток, мореплавання, побудування траєкторії

Summary

The purpose of the diploma project is to create an application for maneuvering the ship to facilitate the work of seafarers by automating calculations of the maneuver path required for quick decisions. Data will be obtained from existing electronic navigational charts, as well as from radar stations on the ship itself.

This application provides a clear idea of ​​the situation, objectives and objects in accordance with the standards of the International Maritime Organization. In this project, it is possible to work with the map, calculating the time, course and trajectory of motion to solve the main tasks of maneuvering against other ships and searching in a given zone.

To write this program was selected the environment Qt Creator, which was developed for the language C ++ and contains a set of ready-made elements of the interface. In this environment, there is the ability to create applications for all modern operating systems, such as Linux, Windows and Mac. The development of libraries for mapping is also actively being conducted.

Keywords: maneuvering, application, navigation, construction of the trajectory